

# ГОСУДАРСТВЕННОЕ АВТОНОМНОЕОБЩЕОБРАЗОВАТЕЛЬНОЕ УЧРЕЖДЕНИЕ ЧУКОТСКОГО АВТОНОМНОГО ОКРУГА «ЧУКОТСКИЙ ОКРУЖНОЙ ПРОФИЛЬНЫЙ ЛИЦЕЙ»

#### «PACCMOTPEHO» **УТВЕРЖДЕНО** СОГЛАСОВАНО Протокол заседания № 4 руководитель Центра директор Чукотского окружного профильного лицея методического объединения образования гуманитарного и учителей - физикоцифрового профилей «Точка Самыгина В.В. математических дисциплин, Приказ №01-06/443 от «22» июня роста» от «12» мая 2023 г. Минко Т.В. 2023 г. Руководитель МО Мартыненко «15» июня 2023 г. И.С.

#### РАБОЧАЯ ПРОГРАММА

По на	аправлению	_дополнительное	образование
	ие учебного предмета, ку е: техническое	рса (модуля) <u>«Школьный квад</u>	оокоптер»
Уровень обр	азования стартов	<u>ый</u>	<del></del>
Возраст	•	тьныи <i>)</i> / оазовыи / продвинуты <i>к</i>	1)
Составителн	ь педагог дополнительно	го образования Косов Георгий	Александрович

Срок реализации: 2023-2024 учебный год

#### 1. Пояснительная записка.

Рабочая программа разработана в соответствии с нормативно-правовыми документами:

- 1. Федерального закона об образовании №273 от 29 декабря 2012 года;
- 2. Федерального государственного образовательного стандарта основного общего образования, утверждённого приказом Минобрнауки РФ от 17.12.2010 г. №1897 «Об утверждении и введении в действие федерального государственного образовательного стандарта основного общего образования»;
- 3. Приказа Минобрнауки РФ от 29 августа 2013 г. N 1008 «Об утверждении Порядка организации и осуществления образовательной деятельности по дополнительным общеобразовательным программам»
- 4. Государственной программы Российской Федерации «Развитие образования на 2013-2020 годы», утверждена 22.11.2012 г., № 3 2148-р;

Реализация программы будет проходить на базе ГАОУ ЧАО «Чукотский окружной профильный лицей».

**Цель:** обучение воспитанников основам робототехники, устройства беспилотных летательных аппаратов, программирования. Развитие творческих способностей в процессе конструирования и проектирования и сборки.

#### Задачи:

#### Обучающие:

- дать первоначальные знания о конструкции беспилотных летательных аппаратов;
- научить приемам сборки и программирования беспилотных летательных аппаратов;
- привить культуру производства и сборки;
- ознакомить с правилами безопасной работы с инструментами.

#### Воспитывающие:

- формировать творческое отношение к выполняемой работе;
- воспитывать умение работать в коллективе, эффективно распределять обязанности.

#### Развивающие:

- развивать творческую инициативу и самостоятельность;
- развивать психофизиологические качества учеников: память, внимание, способность логически мыслить, анализировать, концентрировать внимание на главном.
- Развивать умения излагать мысли в четкой логической последовательности, отстаивать свою точку зрения, анализировать ситуацию и самостоятельно находить ответы на вопросы путем логических рассуждений.

**Актуальность:** Программа «Школьный квадрокоптер» является программой технической направленности.

Данная программа по беспилотным летательным аппаратам технической направленности, так как в наше время робототехники и компьютеризации, ребенка необходимо учить разбираться в сложных технологиях, которые он сам может спроектировать, защищать свое решение и воплотить его в реальной модели, т.е. непосредственно сконструировать и запрограммировать.

Актуальность развития этой темы заключается в том, что в настоящий момент в развиваются нанотехнологии, электроника, механика программирование. Т.е. созревает благодатная почва для развития компьютерных технологий и робототехники. Успехи страны в XXI веке будут определять не природные ресурсы, а уровень интеллектуального потенциала, который определяется уровнем самых передовых на сегодняшний день технологий. Уникальность беспилотных технологий заключается в возможности объединить конструирование и программирование в одном курсе, что способствует интегрированию преподавания информатики, математики, физики, черчения, естественных наук с развитием инженерного мышления, через техническое творчество. Техническое творчество — мощный инструмент синтеза знаний, закладывающий прочные основы системного мышления. Таким образом, инженерное творчество и лабораторные исследования многогранная деятельность, которая должна стать составной частью повседневной жизни каждого обучающегося.

### ВОЗРАСТ ДЕТЕЙ.

Программа адресована детям подросткам 14-15 лет.

Условия набора детей в коллектив: принимаются все желающие (не имеющие медицинских противопоказаний). Наполняемость в объединении устанавливается в количестве от 09 до 10 обучающихся в зависимости от направления программы.

#### СРОКИ РЕАЛИЗАЦИИ ПРОГРАММЫ

Программа рассчитана на 1 год.

1 год обучения: 306 часа в год.

Место курса в учебном плане курса дополнительного образования

Данная программа рассчитана на 34 учебных недель, 9 часов в неделю, общее количество часов — 306 ч. Рабочая программа может реализовываться с использованием электронного обучения (ЭО) и дистанционных образовательных технологий (ДОТ).

#### Планируемые результаты

Личностные:

— формиро	ование профес	ссион	нального самоопределе	ния,	ознакомление с миром
профессий,	связанных	c	информационными	И	коммуникационными
технологиями	и;				

— формирование умения работать в команде;

— развитие внимательности, настойчивости, целеустремлённости, умения
преодолевать трудности;
— формирование навыков анализа и самоанализа.
Предметные:
— формирование понятий о различных компонентах робота и платформы
VEXcode VR (программные блоки по разделам, исполнительные устройства,
кнопки управления и т. д.);
— формирование основных приёмов составления программ на платформе
VEXcode VR;
<ul> <li>формирование алгоритмического и логического стилей мышления;</li> </ul>
— формирование понятий об основных конструкциях программирования:
условный оператор if/else, цикл while, понятие шага цикла.
Метапредметные:
— освоение способов решения проблем творческого характера в жизненных
ситуациях;
— формирование умений ставить цель — создание творческой работы,
планирование достижения этой цели, создание вспомогательных эскизов в
процессе работы;
— использование средств информационных и коммуникационных технологий
для решения коммуникативных, познавательных и творческих задач;
— формирование информационной культуры;
— формирование умения аргументировать свою точку зрения на выбор
способов решения поставленной задачи.
Предметные результаты.

предменные результаты.

По окончанию курса обучения учащиеся должны ЗНАТЬ:

- правила безопасной работы инструментом;
- правила безопасного управления квадрокоптером;
- основные компоненты конструкторов
- конструктивные особенности различных моделей, сооружений и механизмов;
- компьютерную среду, включающую в себя графический язык программирования;
- виды подвижных и неподвижных соединений в конструкторе;
- основные приемы сборки компонентов;
- конструктивные особенности узлов квадрокоптера;
- способ передачи программы в полетный контроллер;
- самостоятельно решать технические задачи в процессе сборки конструктора (планирование предстоящих действий, самоконтроль, применять полученные знания, приемы и опыт конструирования с использованием специальных элементов, и других объектов и т.д.);

#### УМЕТЬ:

- корректировать программы при необходимости;

- принимать или намечать учебную задачу, ее конечную цель.
- прогнозировать результаты работы;
- планировать ход выполнения задания;
- рационально выполнять задание;
- руководить работой группы или коллектива;
- управлять квадрокоптером внутри помещения и на улице.

#### Формы контроля

Во время проведения курса предполагается текущий, промежуточный и итоговый контроль.

Текущий контроль проводится на каждом занятии с целью выявления правильности применения теоретических знаний на практике. Текущий контроль посредством форм: наблюдение, может быть реализован следующих индивидуальные беседы, тестирование, творческие работы, проблемные (ситуативные) задачи, практические работы, контрольные вопросы и т. д.

#### Основные направления и содержание деятельности:

Основными интерактивными методами и технологиями обучения являются моделирование ситуаций, ролей, мозговой штурм, диалогические ситуации, рефлексия опыта, групповая работа, командное взаимодействие, деловые и ролевые игры.

#### Основные методы обучения

1.Беседа; тренинги.

2.Практическая работа.

## 2. Содержание рабочей программы дополнительного образования «Школьный квадрокоптер» (направление: техническое).

- 1. Вводное занятие. Техника безопасности. История развития квадрокоптеров. Рассказ о развитии беспилотных летательных аппаратов в мировом сообществе и в частности в России. Показ видео роликов о квадрокоптерах. Правила техники безопасности.
- 2. Учебно-методический комплект знакомство с деталями конструктора. Учебно-методический комплект WICopter-универсал (состав, возможности)
- Основные детали (название и назначение)
- Узлы (назначение, единицы измерения)
- Двигатели
- Полетный контроллер
- Аккумулятор (зарядка, использование) Названия и назначения деталей
- 3. Теоретическая часть. Детали и узлы квадрокоптера: Аккумулятор. Техника безопасности при обращении с аккумулятором.

Электричество. Закон Ома для участка цепи. Типы аккумуляторов, их устройство. Назначение. Меры безопасности при зарядке, разрядке, утилизации.

- 4. Теоретическая часть. Детали и узлы квадрокоптера: Бесколлекторные двигатели. Техника безопасности при обращении с бесколлекторным двигателем. Знакомство с Бесколлекторым двигателем. Отличие от коллекторного двигателя. Преимущества и недостатки. Особенности устройства. Меры безопасности при включении бесколлекторного двигателя в схему.
- 5. Теоретическая часть. Детали и узлы квадрокоптера: Полетный контроллер. Техника безопасности при обращении с полетным контроллером.

Полетный контроллер. Устройство и назначение. Разновидности полетных контроллеров. Особенности подключения.

6. Теоретическая часть. Детали и узлы квадрокоптера: Приёмник. Пульт управления. Техника безопасности при обращении с приёмником, пультом управления. Приемник сигнала. Назначение. Способ правильной установки на корпусе квадрокоптера.

Пульт управления. Назначение органов управления.

7. Теоретическая часть. Детали и узлы квадрокоптера: Регулятор скорости. Техника безопасности при обращении с регуятором скорости.

Регулятор скорости вращения мотора. Разновидности, характеристики. Назначение. Способ подключения.

- 8. Обобщение теоретической части- проверка теоретических знаний.
- Обобщение полученных теоретических знаний, проверка понимания основ безопасности, безопасной работы.
- 9. Приёмы работы ручным инструментом. Техника безопасности при работе ручным инструментом. Сборка корпуса квадрокоптера.

Назначение ручного инструмента. Правила безопасной работы при использовании ручного инструмента. Сборка корпуса квадрокоптера.

- 10. Пайка. Основы пайки. Техника безопасности при работе с паяльником. Пайка. Назначение пайки, её применение. Правила безопасного обращения при работе с паяльником. Наращивание проводов от бесколлекторного двигателя.
- 11. Подключение регулятора скорости.

Подключение регулятора скорости. Подбор оптимального места на корпусе квадрокоптера для его крепления.

12. Установка и подключение полетного контроллера. Подключение бесколлекторных двигателей. Проверка направления вращения.

Установка и подключение полетного контроллера: выбор ориентации по направлению лучей квадрокоптера, выбор правильного способа крепления к порпусу квадрокоптера. Чтение схемы подключения и правильное подключение сигнальных проводов от регуляторов вращения. Проверка направления вращения моторов.

13. Подключение аккумулятора. Проверка работоспособности всех систем. Калибровка регуляторов скорости.

Визуальная проверка качества и правильности сборки. Подключение аккумулятора. Проверка работоспособности всех узлов. Калибровка регуляторов скорости.

14. Подключение полетного контроллера к компьютеру. Загрузка прошивки в память полетного контроллера. Выставление оптимальных значений в настройках графического интерфейса прогармы-конфигуратора MultiWiiConf.

Подключение полетного контроллера к компьютеру. Настройка среды программирования Arduino. Выставление оптимальных значений в настройках графического интерфейса прогармы-конфигуратора MultiWiiConf.

15. Подготовка квадрокоптера к первому запуску. Установка пропеллеров. Пробный запуск без взлёта.

Установка пропеллеров, предполетная подготовка квадрокоптера. Пробный запуск. Калибровка органов управления.

16. Первый взлёт. Зависание на малой высоте. Привыкание к пульту управления. Проверка работ всех узлов квадрокоптера. Корректировка значений в настройках прошивки.

Первый взлет. Зависание на малой высоты в помещении. Калибровка органов управления.

17. Взлёт на малую высоту. Зависание. Удержание квадрокоптера вручную в заданных координатах.

Предполетная подготовка. Взлет, зависание на малой высоте в помещении. Удержание квадрокоптера вручную в заданных координатах.

18. Полет на малой высоте по траектории.

Управление полетом на малой высоте по траектории. Увеличение площади и высоты полета.

19. Техническое обслуживание квадрокоптера. Анализ полетов, ошибок пилотирования.

Техническое обслуживание квадрокоптера. Анализ полетов, ошибок пилотирования

20. Настройка функций удержания высоты и курса. Полет с использованием данных функций.

Подключение полетного контроллера к компьютеру. Выставление оптимальных значений в настройках графического интерфейса прогармы-конфигуратора MultiWiiConf.

21. Подключение GPS-приемника. Настройка его работы.

Подключение GPS-приемника. Настройка его работы. Пробные полеты с тестированием работы данной функции.

22. Полет с использованием функций автоматизации.

Полет с использованием функций автоматизации вне помещения. Проверка работы функций автоматизации и действий пилота при имитации нештатной ситуации.

23. Разборка квадрокоптера на составные части.

Разборка квадрокоптера на составные части для последующего использования новой группой обучающихся.

- 24. Основы съёмки с воздуха.
- 25. Создание видеороликов с высоты.
- 26. Создание панорамных изображений.
- 27. Проектная работа с использованием квадракоптера.

- 28. Лаборатория Arduino.
- 29. Сборка квадракоптера на базе микроконтроллера Arduino своими руками

3. Тематическое планирование рабочей программы дополнительного образования «Школьный квадрокоптер»

(направление: техническое).

№ Наименование темы			оличество	лпическое <i>)</i> 1 чясов	Формы	Электронные ресурсы
п/п			oim iccib(	incob	контроля	электрониве ресурсы
11/11		всего	теория	практика	Rollipoul	
	1 полугодие					
1	Вводное занятие. Техника безопасности. История развития квадрокоптеров.	4	3	1		www.avislab.com
2	Учебно-методический комплект знакомство с деталями конструктора.	4	3	1		www.avislab.com
3	Теоретическая часть. Детали и узлы квадрокоптера: Аккумулятор. Техника безопасности при обращении с аккумулятором.	5	4	1		www.avislab.com
4	Теоретическая часть. Детали и узлы квадрокоптера: Бесколлекторные двигатели. Техника безопасности при обращении с бесколлекторным двигателем.	6	5	1		www.avislab.com
5	Теоретическая часть. Детали и узлы квадрокоптера: Полетный контроллер. Техника безопасности при обращении с полетным контроллером.	6	5	1		www.avislab.com
6	Теоретическая часть. Детали и узлы квадрокоптера: Приёмник. Пульт управления. Техника безопасности при обращении с приёмником, пультом управления. Сетевое мероприятие "Drone racing"	6	5	1	Самостоятель ная работа	www.avislab.com
7	Теоретическая часть. Детали и узлы квадрокоптера: Регулятор скорости. Техника безопасности при обращении с регултором скорости.		5	1		www.avislab.com
8	Обобщение теоретической части- проверка теоретических знаний.	6	5	1	Самостоятель ная работа	www.avislab.com

9	Приёмы работы ручным инструментом. Техника безопасности при работе ручным инструментом. Сборка корпуса квадрокоптера.	4	1	3		www.avislab.com
10	Пайка. Основы пайки. Техника безопасности при работе с паяльником.	4	1	3		www.avislab.com
11	Подключение регулятора скорости.	6	3	3		www.avislab.com
12	Установка и подключение полетного контроллера. Подключение бесколлекторных двигателей. Проверка направления вращения.	7	2	5		www.avislab.com
13	Подключение аккумулятора. Проверка работоспособности всех систем. Калибровка регуляторов скорости.	7	2	5		www.avislab.com
14	Подключение полетного контроллера к компьютеру. Загрузка прошивки в память полетного контроллера. Выставление оптимальных значений в настройках графического интерфейса прогармыконфигуратора MultiWiiConf.	7	2	5		www.avislab.com
15	Подготовка квадрокоптера к первому запуску. Установка пропеллеров. Пробный запуск без взлёта.	9	2	7	Самостоятель ная работа	www.avislab.com
16	Первый взлёт. Зависание на малой высоте. Привыкание к пульту управления. Проверка работ всех узлов квадрокоптера. Корректировка значений в настройках прошивки.	13	3	10		www.avislab.com
17	Взлёт на малую высоту. Зависание. Удержание квадрокоптера вручную в заданных координатах.	8	2	6	Самостоятель ная работа	www.avislab.com
18	Полет на малой высоте по траектории.	8	2	6		www.avislab.com
19	Техническое обслуживание квадрокоптера. Анализ полетов, ошибок пилотирования.	8	3	5		www.avislab.com
20	Настройка функций удержания высоты и курса. Полет с использованием данных функций.	14	4	10		www.avislab.com

Подключение GPS-приемника. Настройка его	7	2	5		www.avislab.com
работы.					
Полет с использованием функций автоматизации.	7	2	5	Самостоятель	www.avislab.com
				ная работа	
Разборка квадрокоптера на составные части.	8	3	5		www.avislab.com
Итого 162 и	162	60	03		
	работы. Полет с использованием функций автоматизации.	Полет с использованием функций автоматизации. 7 Разборка квадрокоптера на составные части. 8	работы. Полет с использованием функций автоматизации. 7 2 Разборка квадрокоптера на составные части. 8 3	работы.       7       2       5         Полет с использованием функций автоматизации.       7       2       5         Разборка квадрокоптера на составные части.       8       3       5	работы. Полет с использованием функций автоматизации.  7 2 5 Самостоятель ная работа  Разборка квадрокоптера на составные части.  8 3 5

#### 4. Методическое обеспечение.

Условия реализации программы.

материально-технические условия реализации программы:

- 1. Учебно-методический комплект WICopter-универсал- 5 наборов;
- 2. Зарядное устройство 2 комплекта;
- 3. Набор ручного инструмента;
- 4. Среда программирования Arduino;
- 5. Программное обечпечение полетного контроллера («прошивка») Multi Wii 2 3;
- 6. Инструкция по сборке Wicopter;
- 7. Учебно-методический комплект WICopter-базовый.

Изложение теоретического материала факультативных занятий может осуществляться с использованием традиционных словесных и наглядных методов: рассказ, беседа, демонстрация видеоматериалов, наглядного материала, а также интернет ресурсов.

При проведении занятий по курсу на первое место выйдут следующие формы организации работы: групповая, парная, индивидуальная.

Методы работы: словестный, частично-поисковые, исследовательские.

Ведущее место при проведении занятий должно быть уделено задачам, развивающим познавательную и творческую активность учащихся.

Важным условием организации процесса обучения является выбор учителем рациональной системы форм и методов обучения, её оптимизация с учётом возрастных особенностей учащихся.

#### 5. Список литературы и Интернет-ресурсов.

#### Интернет-ресурсы

http://multicopterwiki.ru/index.php/%D0%97%D0%B0%D0%B3%D0%BB%D0%B 0%D0%B2%D0%BD%D0%B0%D %8F %D %81 %D 1 %82%D 1 1 %80%D0%B0% D0%BD%D0%B8%D %86%D0%B0 \_ обобщенные 1 теоретические материалы о мультикоптерах

О двигателях и регуляторах:

http://www.avislab.com/blog/brushless01/

http://www.avislab.com/blog/brushless02/

http://www.avislab.com/blog/brushless03/ и тд.

Полетные контроллеры, математика и фильтры:

http://we.easyelectronics.ru/quadro and any copters/plata-upravleniya- kvadrokopterom-nemnogo-teorii.html

http://we.easyelectronics.ru/quadro and any copters/plata-upravleniya- kvadrokopterom-prodolzhaem-razgovor.html

http://we.easyelectronics.ru/quadro and any copters/plata-upravleniya- kvadrokopterom-komplementarnyy-filtr.html